Данная модель робота - это плод долгих раздумий и многих переработок. Он менялся невероятное количество раз. В основном менялось расположение манипулятора. Мы пришли, по нашему мнению, к идеально подходящему для этой задачи манипулятору. Он находится сзади робота, поэтому проблем с развесовкой намного меньше, чем если бы он стоял спереди. Он идеально забирает груз и также идеально выгружает  Но всё же были некоторые проблемы, которые заключались в заезде на горку. Робота перевешивала задняя часть, поэтому было принято решение добавить утяжелители для передней части в виде большого колёса и маленького металлического шара. Это помогло, и теперь робот едет быстро и без погрешностей