

Робот “Барыга” сделан из конструктора Lego Mindstorms. Основа его – это треугольник : 2 колеса и ось впереди робота. Центр масс находится на колесах, ведь так он будет устойчивее. У него нет пеналки, так как я считаю, что мешает, а в некоторых случаях не забивает по пустым воротам. Впереди робота находится ось. Которая контролирует мяч, но не дает ему больше чем на 50% зайти в ворота. Робот запрограммирован на сфере “SmallBasic”. Робот ищет мяч датчиком IRSeeker и когда находит его то поворачивается к воротам по Compas. У него 4 провода. И решили его назвать “Барыга” так как в Роболагере у нас был робот “Барыга”. Этот робот является нападающим. Его создавали Берман Михаил и Всеволод Большаков . Очень хотим поехать на городские соревнования ведь слышны что они очень важны.

Вот наша программа.