

"Инкарнадин "

Техническое описание

Робот "Инкарнадин" собран на базе микроконтроллера STM32F401RE, Корпус выполнен из алюминиевого сплава и стали, конструкция приводится в движения шестью электродвигателями.

Электронное оснащение робота разделено на 3 модуля:

- Модуль преобразования и стабилизации напряжения;
- Модуль управления силовыми электроагрегатами;
- Модуль системы управления роботом;

Каждый модуль выполнен на отдельной двусторонней печатной плате из фальгированного стеклотекстолита размерами 144x93 мм.

Робот оснащен системой активного охлаждения, благодаря которой все элементы остаются в приемлемом температурном режиме даже при максимальных нагрузках.



Вид спереди.



Вид сбоку.



Вид сверху.



Вид сзади.