

Робот команды «Жорик»

В проекте представлен 1 робот. Особенностью данного робота является то, что захватывающее устройство для банки находится сзади и поднято вверх. С помощью одного мотора захват опускается и раскрывается. Это позволяет разместить удобно датчики ультразвука и датчики цвета, а так же сделать робота более компактным.

Робот оснащен большими колесами, что позволяет ехать с большей скоростью на некоторых участках большого приключения.

Езда по линии реализована при помощи ПИД-регулятора. Датчики находятся относительно высоко относительно поверхности поля, что позволяет создать большой размах для регулирования.