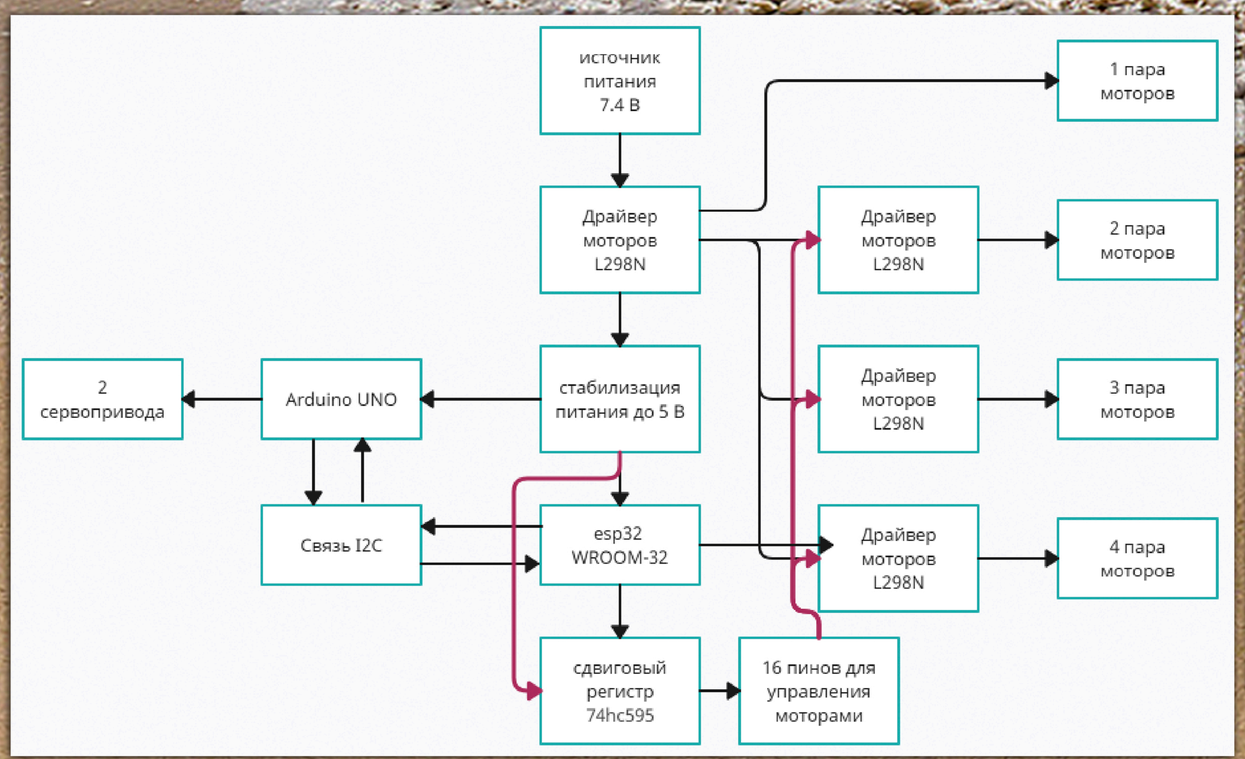
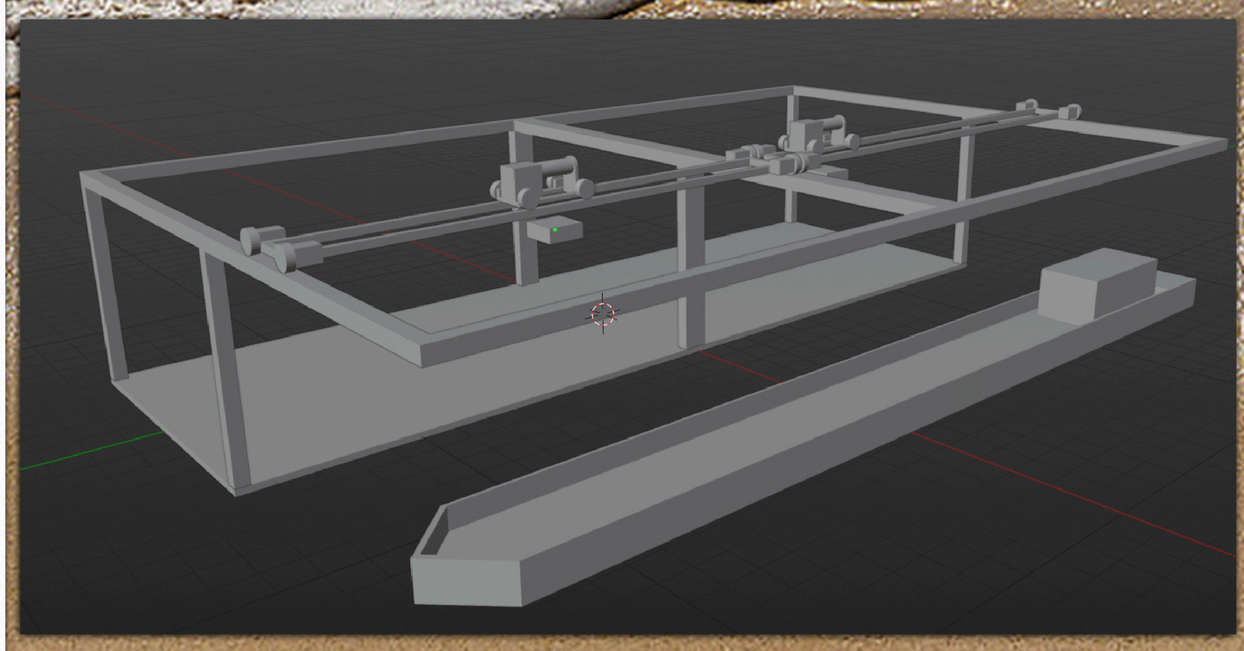
ПРОЕКТ “Умный причал”

Выполнили:
Соловьёв Кирилл и Крупчатников Дмитрий
г. Ярославль

Актуальность:

1. Решение проблемы неэффективного управления грузоперевозками на водном транспорте
2. Автоматизация процесса погрузки контейнеров на корабли и баржи
3. Избежание длительных очередей у причалов
4. Возможность ручного управления погрузкой одним человеком

Принцип работы:

1. С помощью библиотеки CV2 камера находит расположение корабля.
2. Поступает информация, какие контейнеры должны быть погружены и запускается процесс погрузки. Механизм погрузки состоит из каретки с лебёдкой, передвигающейся в Декартовой системе координат.
3. Если во время процесса погрузки происходит какой-либо сбой, оператор может переключиться в ручной режим управления, нажав на “экстренную” кнопку, и закончить погрузку самостоятельно, с помощью панели управления.