

В настоящее время нередки случаи ржавления газовых труб.

Робот для обследования, визуализации и очистки труб

Из-за ржавчин велика вероятность прорыва, вследствие чего газ распространится на окружающую среду и загрязнит ее

Человек не всегда может определить место ржавчины, как правило обследование труб происходит вручную, это занимает достаточное количество времени и ресурсов

Для экономии человеческого ресурса и точности определения мест ржавчины, мы предлагаем использовать робота для перемещения, обследования, визуализации ржавчины в трубе, с последующим удалением.

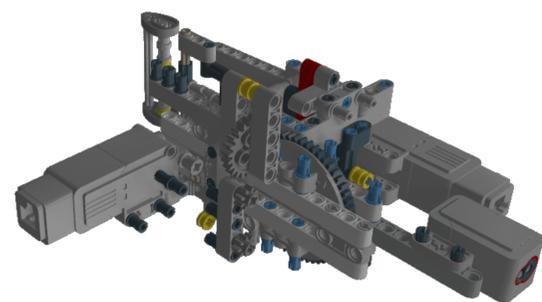


Захаров Иван - программист, конструктор, 3D-моделист

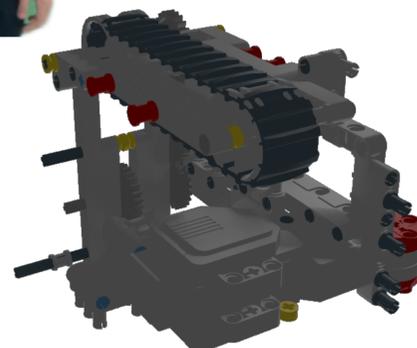
Бочков Андрей - конструктор

Ковалев Эрик(бывш.) - автор программы визуализации

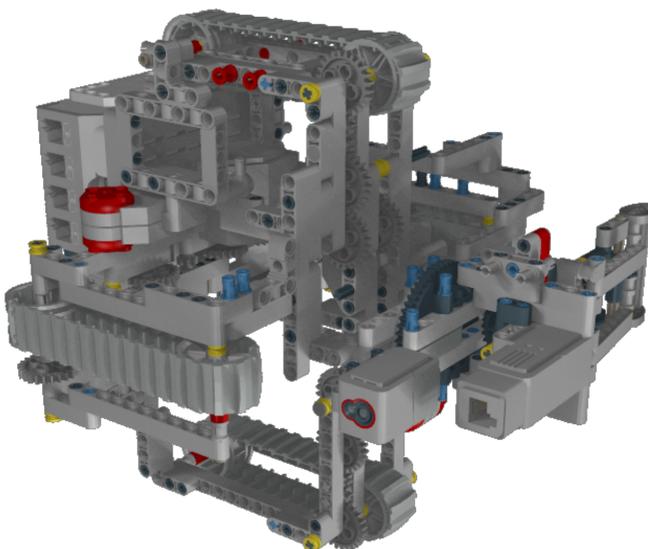
Королев Игнат - помощник-программист



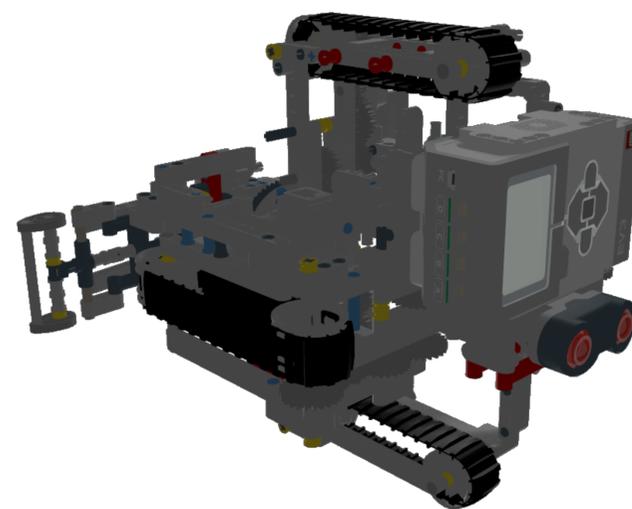
Модуль обследования и очистки



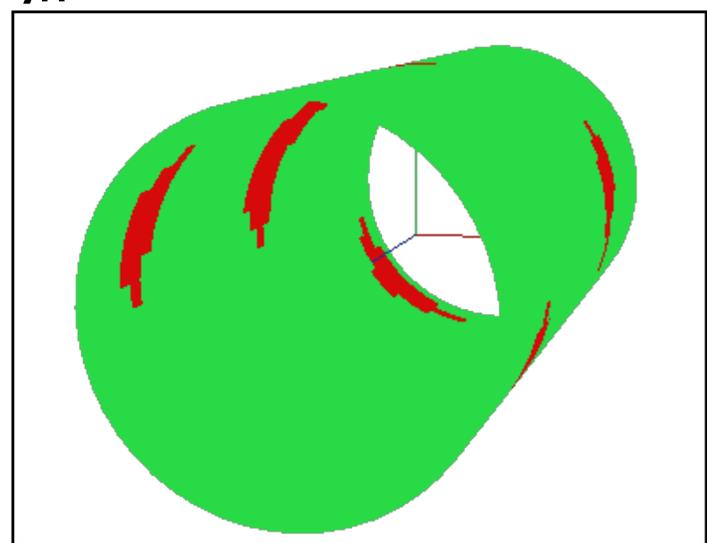
Модуль гусеницы



Вид спереди справа



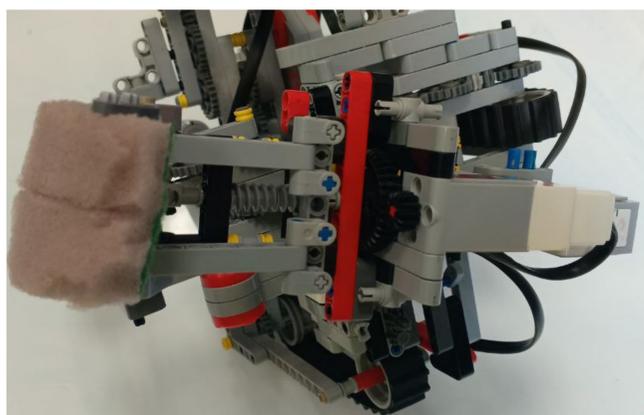
Вид сзади-слева



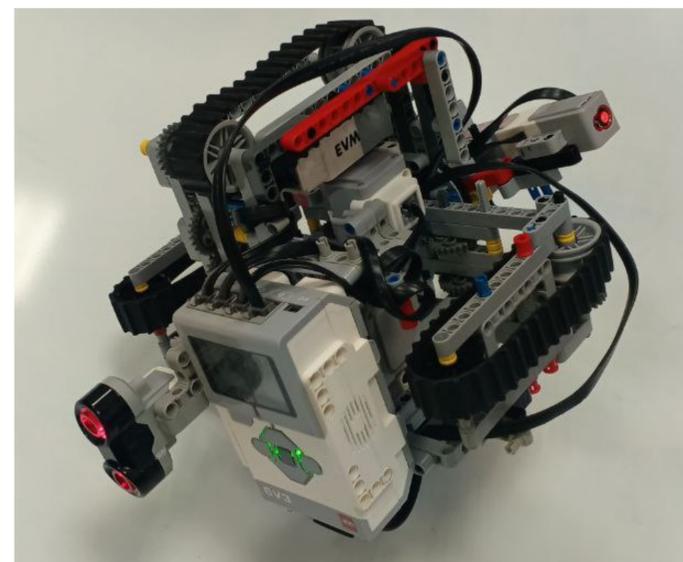
Визуализация трубы написана на языке программирования **python**, с использованием библиотеки **PyOpenGL**

GITHUB проекта

YOUTUBE проекта

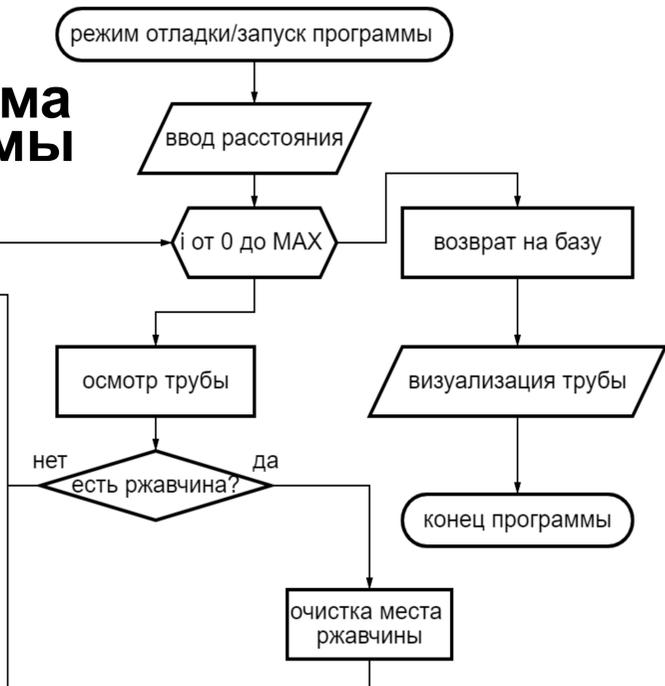


Модуль обследования и очистки



Реальное фото робота

Блок-схема программы



Функциональная схема проекта

